講 座

# 原子間力顕微鏡を用いた固液界面の原子スケール観察

## Atomic-Scale Imaging of Solid/Liquid Interfaces by Atomic Force Microscopy

### 福 間 剛 士

Takeshi Fukuma

金沢大学フロンティアサイエンス機構

要 旨 原子間力顕微鏡(AFM)は、液中動作が可能であるため固液界面でのナノスケール構造観察へと従来から用いられてきた。しかしながら、原子スケールの構造・物性観察や原子操作を実現している超高真空 AFM に比べ、液中 AFM の性能は大きく劣っていた。超高真空中における原子分解能観察は、周波数変調 AFM(FM-AFM)と呼ばれる動作モードを用いることにより実現していたが、これを液中で動作させることは非常に困難であると予想されていた。ところが、2005年に、これを実現する技術が開発され、FM-AFM による液中原子分解能観察が実現すると、液中 AFM 技術は急速な進展を遂げ、生体分子や水和層などの、従来観察できなかった対象の原子・分子スケール観察を実現してきた。本稿では、液中 FM-AFM 技術の基本原理を解説し、その最近の応用事例を紹介する.

キーワード:周波数変調原子間力顕微鏡、水和現象、原子分解能観察、脂質膜、マイカ

#### 1. はじめに

周波数変調原子間力顕微鏡 (FM-AFM)<sup>11</sup> は, 1990 年代後 半からのナノテクノロジーの進展に呼応して急速に発展して きた技術であり,従来超高真空中での原子・分子分解能観察 に用いられてきた.近年では,表面構造だけでなく表面電位 分布も原子分解能で観察可能となり<sup>20</sup>,個々の原子を識別・ 操作することも室温で可能となっている<sup>344</sup>.しかしながら, これらの最先端のAFM 技術は超高真空中でのみ利用可能な ものであった.

2000年代前半になると、それまで基礎科学を中心として 使われてきたナノテクノロジーを、医学・薬学などの医療技 術あるいは、産業技術・材料の研究開発へと応用することを 求める社会的要請が強まってきた.その一方で、2003年に ヒトゲノム計画の終焉を迎えた分子生物学分野では、その後 の発展の道を模索する中で、ゲノム情報をもとに作られるタ ンパク質の構造やダイナミクスを一分子レベルで理解するこ とを目指すポストゲノム研究の必要性が強く認識されるよう になってきた.これらの2つのトレンドから、ナノ計測技術 を用いて生体分子機能の1分子レベルでの理解を目指すとと もに、そこで得られた知識を応用して新規ナノデバイスの創 成を目指す、いわゆるナノバイオサイエンスと呼ばれる複合 新領域が誕生した.

このような社会的背景の中で,液中におけるナノ計測技術 の需要は大きく高まっていた. AFM は,液中動作が可能で あることから,従来より液中でのナノスケール観察へと応用 されてきた.しかしながら、その性能は真空中でのそれに比 べてはるかに劣っていた. 真空中での原子スケールの観察・ 分析技術は、すべて FM-AFM と呼ばれる動作モードを用い ることで実現されてきたが、液中で FM-AFM を用いること は非常に困難であるとされていた.しかしながら、2005年に、 この予想を覆して液中での FM-AFM の動作を実現する新た な技術が開発され<sup>5)</sup>,世界で初めて液中 FM-AFM による原 子分解能観察が実現された<sup>6)</sup>. これ以降,液中AFMの性能 は急速な進展を遂げ、従来技術では不可能であった生体分 子<sup>7~11)</sup> や水和層<sup>12)</sup>の分子分解能観察が実現された. さらに 最近では、従来2次元画像を得る手法であった液中FM-AFM の動作原理に改良を加え、その3次元動作を実現し、 **固液界面における水分子の3次元分布を原子スケールで可視** 化する技術も開発された<sup>13)</sup>.以下では,FM-AFMの基本原 理と、その液中応用を可能とした要素技術を解説した後、最 新の応用事例を紹介する.

#### 2. FM-AFM の基本原理

図1(a)に FM-AFM の装置構成を示す. FM-AFM では, 鋭く尖った探針を先端に有する片持ち梁(カンチレバー)を 力検出器として用いる. カンチレバーは, その近傍に取り付 けられた圧電アクチュエータに交流電圧を印加することに よって機械的に振動させられる. 振動するカンチレバーの背 面にレーザ光を照射し, その反射光の変位を位置検出フォト ダイオード (PSPD)により検出する. PSPD からの電流信 号を電圧信号に変換するのがプリアンプである. このプリア ンプの出力は, カンチレバーの変位に比例して変化する電圧 信号であり,変位信号と呼ばれる. 変位信号は移相回路およ び自動ゲイン調整 (AGC) 回路によって, その位相と振幅を

<sup>〒 920-1192</sup> 石川県金沢市角間町 TEL: 076-243-4847; FAX: 076-243-4632 2010 年 8 月 15 日受付



図1 (a) FM-AFM の装置構成. (b) カンチレバー振動振幅と 位相の励振周波数依存性.

調整された後, 圧電アクチュエータへと印加される. ここで, カンチレバー, プリアンプ, 移相回路, AGC 回路, アクチュ エータで構成されるループは自励発振回路と呼ばれる.

この回路において、カンチレバーは機械的な共振子として 働き、常にその共振周波数において振動する. この原理を 図1(b)を用いて説明する. 共振周波数において、カンチレ バーの振動振幅(A)は最大に、励振信号に対する位相遅れ( $\phi$ ) は-90°になる. ここで、自励発振回路が持続的に発振し続 けるためには、回路内の一周の位相遅れは-360°の整数倍に なる必要があるため、移相回路での移相遅れ量を適切に設定 すれば、常に $\phi = -90°$ にすることができる. したがって、カ ンチレバーは常に $\phi = -90°$ となる周波数、すなわち、共振周 波数で振動する.

カンチレバーが試料に近付くと、探針に相互作用力 ( $F_i$ ) が働く. これによりカンチレバーの共振周波数がシフトする ( $\Delta f$ ). このとき、自励発振回路の働きにより、カンチレバー の振動周波数も同じだけ変化するため、 $\Delta f$  は位相同期ルー プ(PLL) 回路によって変位信号の周波数変化として検出で きる. PI 制御回路では、 $\Delta f$  が一定となるように、出力信号  $z_0$ を制御する. この信号は、高圧アンプを通してZスキャナ を駆動して、試料の垂直位置を制御する. ここで、カンチレ バー、プリアンプ、PLL 回路、PI 制御回路、高圧アンプ、Zスキャナで構成されるループを、探針一試料間距離制御回路 と呼ぶ. この回路の働きにより、探針の試料に対する相対的 垂直位置は常に  $\Delta f$  が一定となるように制御される. このと き、 $\Delta f$  の探針一試料間距離に対する変化が一定であると仮 定すれば、探針一試料間距離も常に一定に保たれる.

波形生成回路からは、XおよびYスキャナを駆動するための電圧信号x, yが生成される. これらの信号は、試料を水 平方向に走査するようにXYスキャナを制御する. この時、 探針—試料間距離制御回路の働きにより、探針—試料間距離 は一定になるように制御されるため、Zスキャナの垂直位置 は試料の凹凸をなぞるように上下する. したがって、Zスキャ ナを制御している信号 $z_0$ を、探針の試料に対する相対的な XY位置に対して記録すれば、試料表面の2次元画像を得る ことができる.

#### 3. FM-AFM の液中応用技術

一般的なカンチレバーの共振のQ値(つまり,振動エネ ルギー損失の少なさ)は、真空中で1,000-100,000,液中で 1-10程度となる.FM-AFMにおける力検出限界は、Q値が 低いほど大きくなる.また、Q値が低下すると、共振周波数 近傍における位相の周波数依存性(図1(b))が弱くなるため、 自励発振回路の動作も不安定になる.これらの理由により、 FM-AFMの液中応用は非常の困難であると考えられていた.

しかしながら,このような懸念とは対照的に,液中 FM-AFM の飛躍的な性能改善は,この問題を解決することでは なく,カンチレバー変位検出器のノイズを低減することによ り達成された<sup>5)</sup>.液中におけるQ値の低下が,液中 FM-AFM の性能を制限する大きな要因であることは間違いない. しかしながら,それが唯一の性能律速要因であるという根拠 や,このQ値において原子分解能観察が不可能であるとす る根拠は,実験的にも理論的にも示されていなかった.著者 らはこの点に着目し,液中 FM-AFM の性能を制限している ノイズ要因を詳細に調べ,それらを理論的予測値と比較した. その結果,液中 FM-AFM の性能はQ値だけでなく,変位検 出器のノイズによっても大きく低下していることが明らかと なった<sup>5)</sup>.

当時,変位検出器の変位ノイズ密度は,100-1.000 fm/√Hz 程度が一般的であった.この値は,AFM を液中で動作させ た場合、さらに増大する.図1(a)に示したように、カンチ レバーの変位は、レーザ光をカンチレバーの背面に照射して、 その反射光を PSPD で受光することにより検出される.液中 AFM では、レーザの光路にガラス/水、ガラス/空気の界 面が存在し、これらの界面において光が反射・散乱する、こ れらの光の一部はレーザに戻り、モードホップノイズを増大 させ、また一部は、PSPD に入射し光干渉ノイズを増大させ る. 著者らは、レーザの強度を 300-500 MHz という高周波 で変調することによりこのレーザ光由来のノイズを大幅に低 減できることを見出した<sup>5)</sup>. レーザを高周波変調すると、レー ザの発振モードがシングルモードからマルチモードへと変化 し、モードホップノイズが大幅に抑制される. さらに、レー ザのコヒーレンス長も大幅に低下するため、光干渉ノイズも 同時に低減される. この技術により, 変位ノイズ密度を大気 中で17 fm/√Hz,液中で40 fm/√Hz まで低減させることに成 功した<sup>5)</sup>.

液中 FM-AFM により,高分解能観察を行うためには3つ の重要な条件がある.まず,第一に比較的硬いカンチレバー を使うことである.従来,液中 AFM ではバイオ応用を意識 して,比較的柔らかいカンチレバーを用いる傾向があった(ば ね定数:k < 0.1 N/m).しかし,このようなカンチレバーは, 室温程度の熱エネルギーで100 pm 以上の振幅で振動してい るため,探針先端の原子位置をそれ以上の精度で制御するこ とは不可能である.そのため,10-100 pm 程度の精度で探針 の垂直位置を制御する必要がある原子分解能観察には, *k* = 10 – 40 N/m の比較的硬いカンチレバーの使用が必要とされる.

第二に,カンチレバーを比較的小さい振幅で振動させる必要がある.振幅が大きいと,探針は振動周期の中で一瞬しか 試料表面からの短距離力を受けず,ほとんどの時間は長距離 力を受けることになる.AFMにおける水平分解能は,力感 度が十分にある場合には,短距離力に対する感度と長距離力 に対する感度の比で決まる.したがって,振幅を 0.5 nm 以 下にすることにより,原子スケールの短距離力への感度を向 上させ,水平分解能を大幅に向上させられる.

最後に、硬いカンチレバーを液中で用いて、かつ十分な力 検出感度を得るためには、低ノイズ変位検出器が必要である. FM-AFM における力検出限界は、カンチレバーの熱振動に よって決まる(熱ノイズ限界).カンチレバーが硬くなれば 熱振動は小さくなる.そのため、熱ノイズ限界の性能を達成 するために必要とされる、変位ノイズも低くなる.また、カ ンチレバーを 0.5 nm 以下という低振幅で安定に振動させる ためにも、変位信号に含まれるノイズは抑制する必要がある. 現在、液中 FM-AFM で一般的に用いられるカンチレバー(例: NCH (ナノセンサー社)、AC160 (オリンパス) など)の場合、 液中で熱ノイズ限界の性能を達成するためには、変位ノイズ 密度を 40 fm//Hz 以下に抑制する必要がある.

#### 4. 生体分子観察への応用

液中 FM-AFM は、ナノバイオサイエンスへの応用を目指 して開発された経緯もあって、その開発直後から生体分子イ メージングへの応用が模索され始めた. 液中 FM-AFM では 比較的硬いカンチレバーを使用するため、柔らかい生体分子 の非破壊観察が可能かどうかという点が当初は疑問視されて いた. 著者らは、紫膜を構成するタンパク質であるバクテリ オロドプシンの3量体や、タンパク質のフォールディングを 補助するシャペロニン GroEL のリング構造などを、非破壊 で分子分解能観察することに成功し、硬いカンチレバーを 使っていても、生体分子の非破壊観察が可能であることを実 証した<sup>7)</sup>. これは, 探針―試料間距離制御回路が正しく動作 している限り、試料に与える影響はカンチレバーの硬さでは なく、力検出限界によって決まるためである. この結果は、 Hoogenboom らによってもすぐに確かめられた. 彼らもバク テリオロドプシンの3量体を液中でFM-AFMにより分子分 解能観察し、生体分子イメージングへの実用性をさらに確か なものとした<sup>8)</sup>.

上記の結果は、生体分子観察への実用性を証明したものの、 コンタクトモード AFM や振幅変調 AFM といった従来技術 に対する優位性を示すには至らなかった.著者らは、液中 FM-AFM の持つ最大の特長であるサブナノメートルスケー ルのイメージングを目指して、脂質二重層の観察を行った. 脂質二重層は、細胞の外壁を成す細胞膜の基本構造とされ、 その構造・物性は生物物理の分野で幅広く研究が行われてい る.脂質分子は、図2(a)に示すように親水性の頭部と疏水 性の尾部から成る.そのため、水溶液中では、頭部が水に接 するように、尾部が水から隠れるように、自発的に二重膜を 形成する(図2(b)).この脂質二重膜をマイカ基板上に形成 して、AFM 観察を行った(図2(c)).約0.5 nm 間隔で並ん だ脂質分子が明瞭に観察されており、生体分子のサブナノ メートルスケール観察が可能であることが示された<sup>9)</sup>.また、 アルツハイマー病やパーキンソン病など、数多くの神経変性 疾患の発病に関与するとされるアミロイド線維の表面構造も 観察し、それを構成する約0.5 nm 周期で並んだβ鎖の構造 を直接観察した<sup>10)</sup>.この結果は、生体膜とは異なり、マイカ 基板上に弱く吸着した孤立した生体分子集合体の表面を観察 したものであるため、コンタクトモードAFM では、観察す ることが原理的に不可能であることから、従来手法に対する 優位性を明確に示すものとなった。

#### 5. 脂質/水界面研究への応用

固液界面においては、AFM 探針は固体表面を構成する原 子や分子から力を受けると同時に、周囲にある水分子やイオ ンからも力を受ける.したがって、水分子やイオンの分布に 偏りがあれば、それを反映して力も変化するはずである.た とえば、PBS 溶液中で探針を脂質膜表面に徐々に近づけた ながら、 $\Delta f$  の変化を記録した  $\Delta f$ -距離曲線は、図3(a) に示 すように振動的なプロファイルを示す<sup>12)</sup>.前述のように  $\Delta f$ は、探針にかかる力  $F_t$ によって変化する.そのため、この 関係を利用して計算によって、 $\Delta f$ -距離曲線から  $F_t$ -距離曲 線を求めることができる(図3(b))<sup>14)</sup>.これらの曲線に見ら れる2つのピークの間隔は、およそ 0.25 nm であり、水分子



図2 (a) DPPC 脂質分子の構造.(b) マイカ上に形成した DPPC 脂質二重層表面を AFM 観察している様子の模式図.(c) リン酸緩衝生理的食塩水(PBS 溶液)中で観察したマイカ上 に形成した DPPC 脂質二重層の FM-AFM 像<sup>9</sup>.

の直径とほぼ一致している. 脂質膜表面では,水分子が脂質 分子頭部との相互作用のために,不均一な層状分布を示し, 図 2 (b) に示すような水和層を形成する. 図 3 (b) に示した  $F_t$ - 距離曲線は, AFM によって測定される力の分布が水分子 の分布を反映していることを強く示唆している.

FM-AFM 観察時には、探針一試料間距離は、△f が一定と なるように制御される. したがって、Δf-距離曲線が振動的 なプロファイルを持つ場合,一定に保つ ∆f の値(セットポ イント)を図3(a)の点線で示すような位置に設定した場合、 同図中に矢印1-3で示したような複数の安定点が存在するこ とになる. したがって、FM-AFM 観察中に探針位置がこれ らの安定点間を移動することがしばしばある.図3(c)はこ のような例を示している<sup>12)</sup>. 図中の 1-3 で示したテラスは, それぞれ,図3(a) に示した Δf-距離曲線の各ブランチに対 応している. 探針は、テラス1上では脂質分子の上を、テラ ス2上では第一水和層上を、テラス3上では第二水和層上を、 それぞれ走査している. 各テラス間の高さの差は、やはり 0.2-0.3 nm となっており、水分子の直径とほぼ一致している. この結果から、脂質膜表面に水和層がナノスケール以上の広 がりを持って安定に存在していることが分かる. また, FM-AFM が水和層を壊すことなく観察できるほどに、非常に弱 い相互作用力で試料表面を観察できるということも、この結 果から明らかとなった.

著者らは、脂質二重層と第一水和層との界面をさらに詳細



図3 PBS 溶液中の DPPC 二重層表面で計測した (a)  $\Delta f$ - 距離 曲線と、それから計算した (b)  $F_t$ - 距離曲線. (c) PBS 溶液中 の DPPC 二重層表面で計測した FM-AFM 像  $(8 \times 8 \text{ nm}^2)^{-12}$ .

に観察することで、そこに形成される脂質--イオン複合体の ネットワーク構造を直接可視化することにも成功してい る<sup>15)</sup>. さらに、連続して同じ範囲の画像を取得することで、 脂質--イオンネットワークがダイナミックに変化する様子を も可視化した<sup>15)</sup>. これらの結果は、FM-AFM が固液界面に おいて表面構造だけでなく、それと相互作用する水分子やイ オンの分布をも可視化できることを示したという点におい て、非常に重要な意義を持っている.

#### 6. 水和計測への応用

液中 FM-AFM で1次元的な F<sub>1</sub>- 距離曲線を測定することで 水和層のZ方向の広がりに関する情報が得られる(図3(b)). また、2次元的な FM-AFM 像を得ることで水和層の XY 方 向の広がりに関する情報も得られる.原理的には、これらの 情報を組み合わせることで、水分子の3次元的な広がりに関 する有用な情報を得ることができる.実際、上記の脂質/水 界面の研究例では、従来手法では得られなかった新たな情報 が得られた.しかしながら、水和分布に限らず、固液界面現 象に関わる様々な物理量は3次元的な空間分布を有してお り、それを1次元プロファイルと2次元画像の組み合わせか ら理解しようとすることは、実用上大きな問題がある.第一 に、非常に効率が悪く時間がかかる. 第二に、1次元プロファ イルを取得するXY 位置を原子レベルで制御することは容易 ではなく、2次元画像と正確に比較・対照することは困難で ある. 第三に, 探針―試料間距離はすべてのZ位置におい て制御できるわけではないため、特定の2位置においてし か2次元画像を得ることができない.

以上のような問題を解決するために、著者らは、固液界面 の3次元イメージングを可能とする3次元走査型原子間力顕 微鏡(3D-SFM)を開発した<sup>13)</sup>. 従来のFM-AFMイメージ ング(2D-SFM)では、 $F_t$ が一定となる面、すなわち等相互 作用力面を、Z方向の厚みを持たない2次元画像として可視 化していた(図4(a)).一方、3D-SFMでは、探針をXY方 向だけでなく、Z方向にも高速に走査する.そして、この間 に生じる  $\Delta f$ の変化をリアルタイムに記録する.これにより、 探針は3次元界面空間全体を走査することになるため、 $\Delta f$ の3次元分布像を取得することができる.

この 3D-SFM を用いるために必要となる装置構成は,従 来の 2D-SFM と大きくは違わない.図1(a)において,波形 生成回路から正弦波状(もしくは三角波状)のZ 変調信号



図4 (a) 2D-SFM と (b) 3D-SFM の動作原理<sup>13)</sup>.

 $z_m$ を生成する. これを PI 制御器からの出力 $z_0$ と加算して, Z制御信号zを生成する. このとき, Z変調信号の周波数は, 探針一試料間距離制御回路のフィードバック帯域よりも十分 高く設定する必要がある. そうしなければ, Z変調信号に同 期した探針のZ方向の動きは, 探針一試料間距離制御回路 によって打ち消されてしまうためである. 一般的な測定条件 では, 探針一試料間制御回路の帯域は 100 Hz 程度であるた め, Z変調周波数は 200 Hz 以上に設定することが望ましい. また, 固液界面の広がりは分子 1-2 層程度, すなわち 0.5 nm 程度である. したがって, Z変調の振幅は 1 nm 前後に設定 すれば十分である. したがって, 高速な変調周波数にも関わ らず探針の走査速度は著しく増大することはない.

このように 2D-SFM から 3D-SFM への拡張は、原理的に は簡単であるが、実際に使用する場合にはいくつかの留意点 がある.第一にZ位置を高速に変調する必要があるため、ス キャナの動作速度が比較的高速である必要がある. 第二に、 ∆fの高速な変化を検出するために、PLL 回路の動作帯域が 十分高速である必要がある.最後に、高速に変化する ∆f 信 号をリアルタイムに XYZ 位置に対して記録するデータ収録 システムが必要である.これは現在の最先端のデジタル信号 処理技術の速度を考えると、比較的容易に実装できる要求仕 様であるが、現在一般に市販されている AFM コントローラ の速度では、十分でない場合が多い.特に、今後、∆f信号 だけでなく、カンチレバーの直流変位、励振振幅、振動振幅、 位相などの情報を同時に記録する需要が高まり、より高速な データ収録システムが必要となることが予想される. 著者ら は、FM-AFM 動作の高速化を目指して、高速なZスキャ ナ<sup>16)</sup>、PLL 回路<sup>17)</sup>の開発を行っており、これらの技術を3



図5 マイカの(a) [110] 投影面と(b) へき開面の結晶構造 モデル.(c) マイカ/水界面の3D-SFM 像から*XY* および*XZ* 断面を抽出して構成した3次元構造モデル<sup>13)</sup>.

次元計測技術の開発へと応用することで、これらの問題を解 決した.

図5に、3D-SFM をマイカ/水界面のイメージングへと適 用した例を示す<sup>13)</sup>.まず, 3D-SFM を用いてマイカ/水界面 の3次元 ∆f 像を取得する. この例では、1つの3次元画像 を約53秒で取得した.次に、3次元△f像を計算により3次 元F.像へと変換する.後は、任意の位置における1次元の F<sub>-</sub> 距離曲線や, 2次元のXY断面, Z 断面などを抽出するこ とで、水分子の3次元分布を詳細に解析できる. 図5(c)は、 このようにして 3D-SFM 像から抽出した XY および Z 断面 から構成したマイカ/水界面の3次元構造モデルである.マ イカ表面に平行な帯状に分布する水和層と、OH 基の上部に 局在する吸着水に、それぞれ相当する明るいコントラストが 観察されていることが分かる。この結果は、これまでにX 線反射率測定<sup>18)</sup> やモンテカルロシミュレーション<sup>19)</sup> によっ て予測されてきたマイカ/水界面のモデルとよく一致してお り、3D-SFM により固液界面の3次元水和分布を可視化でき ることを強く示唆している.

#### 7. まとめ

液中 FM-AFM の開発により、液中 AFM の性能は著しく 向上した. 液中 FM-AFM により、無機材料のみならず、有 機分子、生体分子システムの表面構造をもサブナノメートル の分解能で液中観察できるようになった.また、固体表面だ けでなく、それと相互作用する水分子・イオンの分布をも可 視化できる可能性が示された. さらに, 2D-SFM から 3D-SFM への拡張により、固液界面の水分子の3次元分布をサ ブナノメートルの分解能で直接可視化できるようになった. 特に、固液界面における水和現象は、生物学だけでなく、電 気化学、トライボロジーなど様々な分野に深く関係してるた め、3D-SFM の開発によって、液中 FM-AFM の応用分野は 今後さらに拡大するものと予想される. これらの結果を受け て、数年前から国内外のAFMメーカの多くがFM-AFM 動 作モードを備えた製品の開発に着手しており、間もなく一般 ユーザが利用できる環境が整う見込みである.本稿が、これ らのユーザが液中 FM-AFM を使い始める際の一助となれば 幸いである.

#### 献

文

- Albrecht, T.R., Grütter, P., Horne, D. and Ruger, D.: J. Appl. Phys., 69, 668–673 (1991)
- Kitamura, S. and Iwatsuki, M. : *Appl. Phys. Lett.*, 72, 3154–3156 (1998)
- Sugimoto, Y., Pou, P., Abe, M., Jelinek, P., Pérez, R., Morita, S. and Custance, O.: *Nature*, 446, 64–67 (2007)
- 4) Sugimoto, Y., Pou, P., Custance, O., Jelinek, P., Abe, M., Perez, R. and Morita, S.: *Science*, **322**, 413–417 (2008)
- Fukuma, T., Kimura, M., Kobayashi, K., Matsushige, K. and Yamada, H.: *Rev. Sci. Instrum.*, 76, 053704 (2005)
- 6) Fukuma, T., Kobayashi, K., Matsushige, K. and Yamada, H.: Appl.

Phys. Lett., 87, 034101 (2005)

- Yamada, H., Kobayashi, K., Fukuma, T., Hirata, Y., Kajita, T. and Matsushige, K.: *Appl. Phys. Express*, 2, 095007 (2009)
- Hoogenboom, B.W., Hug, H.J., Pellmont, Y., Martin, S., Frederix, P.L.T.M., Fotiadis, D. and Engel, A.: *Appl. Phys. Lett.*, 88, 193109 (2006)
- Higgins, M.J., Polcik, M., Fukuma, T., Sader, J.E., Nakayama, Y. and Jarvis, S.P.: *Biophys. J.*, 91, 2532–2542 (2006)
- Fukuma, T., Mostaert, A.S., Serpell, L.C. and Jarvis, S.P.: Nanotechnology, 19, 384010 (2008)
- 11) Asakawa, H. and Fukuma, T.: Nanotechnology, 20, 264008 (2009)
- 12) Fukuma, T., Higgins, M.J. and Jarvis, S.P.: *Biophys. J.*, 92, 3603– 3609 (2007)

- 13) Fukuma, T., Ueda, Y., Yoshioka, S. and Asakawa, H.: *Phys. Rev. Lett.*, 104, 016101 (2010)
- 14) Sader, J.E. and Jarvis., S.P.: Appl. Phys. Lett., 84, 1801–1803 (2004)
- 15) Fukuma, T., Higgins, M.J. and Jarvis, S.P.: *Phys. Rev. Lett.*, 98, 106101 (2007)
- 16) Fukuma, T., Okazaki, Y., Kodera, N., Uchihashi, T. and Ando, T.: *Appl. Phys. Lett.*, **92**, 243119 (2008)
- 17) Mitani, Y., Kubo, M., Muramoto, K. and Fukuma, T.: *Rev. Sci. Instrum.*, 80, 083705 (2009)
- 18) Cheng, L., Fenter, P., Nagy, K.L., Schlegel, M.L. and Sturchio, N.C.: *Phys. Rev. Lett.*, 87, 156103 (2001)
- 19) Park, S.-H. and Sposito, G.: Phys. Rev. Lett., 89, 085501 (2002)